Лапонин В.С., Савенкова Н.П.

ПОИСК АНАЛИТИЧЕСКОГО РЕШЕНИЯ В ТРЕХМЕРНОМ УРАВНЕНИИ ГРОССА-ПИТАЕВСКОГО.

Введение.

В основе математической постановки задачи распространения Бозе-Эйнштейновского конденсата (БЭК) [1 – 4] находится уравнение Гросса-Питаевского (ГП) [1 – 4]. Это классическое нелинейное уравнение, учитывающее эффекты межчастичного взаимодействия посредством эффективного среднего поля. Ввиду, аналогичности уравнения ГП в теории БЭК и нелинейного уравнения Шредингера (НУШ) [5,6] в нелинейной оптике, многие явления, предсказанные и описанные в нелинейной оптике, можно ожидать и в макроскопических квантовых состояниях БЭК, несмотря на кардинальные различия физических систем.

Полное теоретическое описание БЭК требует привлечения квантовой теории многих частиц [2,6]. Многочастичный гамильтониан, описывающий N взаимодействующих бозонов, выражается через операторы бозонного поля $\hat{\Phi}(r)$, $\hat{\Phi}^{\dagger}(r)$, отвечающие, соответственно, аннигиляции и рождению частицы в точке r. Приближение среднего поля обычно применяется для взаимодействующих систем для преодоления проблемы точного решения полного многочастичного уравнения Шредингера [6]. Помимо, избежания тяжелой вычислительной работы, теория среднего поля позволяет описать свойства системы с помощью набора параметров, имеющих ясный физический смысл. Это особенно справедливо в случае бозонов в ловушке.

В данной работе производится поиск аналитического солитонного решения в трехмерном уравнении Гросса-Питаевского. Ранее авторам работы [1] удалось получить аналитическое солитонное решение в двухмерном уравнении ГП. При этом под солитоном подразумевается уединенное возбуждение в нелинейной бездиссипативной среде [3]. Слово «уединенное» означает, что величина возбуждения (его амплитуда) убывает при удалении от центра солитона. Слово «бездиссипативной» означает, что при распространении солитонов механическая энергия сохраняется, в частности трение отсутствует.

Различные численные методы [7 – 9] и разностные схемы применялись для поиска солитонных решений. В работах [1 – 4] приводятся различные численные результаты поиска солитонных решений (темных, светлых, отраженных солитонов) в задаче взаимодействия БЭК с внешним потенциалом (препятствием, магнитной ловушкой и т.д.), которые можно будет сравнить с полученным аналитическим решением.

Постановка задачи.

Рассмотрим трехмерное уравнение Гросса-Питаевского, описывающее взаимодействие конденсата Бозе-Эйнштейна (БЭК) с препятствием (внешним потенциалом)

$$i\hbar\partial_{t}u(t,x,y,z) = -\frac{\hbar^{2}}{2m}\partial_{xx}u(t,x,y,z) - \frac{\hbar^{2}}{2m}\partial_{yy}u(t,x,y,z) - \frac{\hbar^{2}}{2m}\partial_{yy}u(t,x,y,z) - \frac{\hbar^{2}}{2m}\partial_{zz}u(t,x,y,z) + V_{0}V(t,x,y,z)u(t,x,y,z) + V_{0}V(t,x,y,z)u(t,x,y,z) + NB_{0}|u(t,x,y,z)|^{2}u(t,x,y,z), \quad -\infty < x, y, z < +\infty, \quad t > 0,$$

$$u(t,\pm\infty,y,z) = u(t,x,\pm\infty,z) = u(t,x,y,\pm\infty) = 0, \quad u(t=0,x,y,z) = u^{0},$$
(1)

где x, y, z - пространственные координаты, t - время, u(t, x, y, z) комплексная макроскопическая волновая функция, m - масса атома, \hbar постоянная Планка, *N* - число атомов в конденсате в выбранной области, B_0 описывает взаимодействие между атомами и имеет вид $B_0 = 4\pi \hbar^2 a / m$, где а - управляющий параметр, который положителен для отражения и отрицательный для притяжения. Положительное значение параметра В₀ отражает расфокусировку лазерного пучка, а отрицательное значение означает самофокусировку лазерного пучка. Функция V(t, x, y, z)пространственно-временной потенциал обозначает внешних сил. действующих на конденсат (например, удерживающий потенциал ловушки) или потенциал, возникающий в связи с наличием препятствия внутри БЭК. V₀ обозначает амплитуду потенциала.

Зависимость потенциала от времени означает движение потенциала в соответствующем направлении. Для упрощения дальнейших исследований, будем считать, что потенциал не движется (не зависит от времени), а движется БЭК в направлении потенциала.

Введем безразмерные координаты: $\eta_x = \frac{x}{x_c}, \eta_y = \frac{y}{y_c}, \eta_z = \frac{z}{z_c}$, где

 x_c, y_c, z_c характерные длины, относящиеся к конденсату, безразмерное время $\tau = \varepsilon t$ и безразмерную волновую функцию $\tilde{u}(\tau, \eta_x, \eta_y, \eta_z) =$

 $=\sqrt{x_c y_c z_c} u(\mathcal{E}t, x_c x, y_c y, z, z_c)$. Сделав замены и преобразования, которые подробно описаны в работе [1], получим уравнение вида:

$$\frac{\partial u}{\partial t} - iD_x \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - iD_y \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} - iD_z \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} + iuV(x, y, z) + i\alpha |u|^2 |u|^2 = 0,$$

$$u(t, \pm \infty, y, z) = u(t, x, \pm \infty, z) = u(t, x, y, \pm \infty) = 0, u(t = 0, x, y, z) = u^0, \quad (2)$$

$$-\infty < x, y, z < \infty, t > 0.$$

Если V(x, y, z) = 0, то из уравнения (2) получается хорошо известное уравнение Шредингера для нелинейной оптики. Параметр α - управляющий параметр, характеризующий фокусировку лазерного пучка.

Как говорилось ранее, функция V(x, y, z) обозначает пространственно-временной потенциал внешних сил, действующих на конденсат, и определяется формулой (3).

$$V(x, y, z) = V_0 \exp\left(-\left(\frac{x - L_x/2}{a_{v_x}}\right)^{10} - \left(\frac{y - L_y/2}{a_{v_y}}\right)^{10} - \left(\frac{z - L_z/2}{a_{v_z}}\right)^{10}\right).$$
 (3)

Таким образом, параметры a_{v_x} , a_{v_y} , a_{v_z} характеризуют пространственное распределение потенциала, V_0 – параметр, характеризующий влияние потенциала на волновую функцию.

Поиск аналитического решения.

Аналитическое солитонное решение уравнения (2) будем искать в виде:

$$u(t, x, y, z) = \rho(t, x, y, z)e^{iS(t, x, y, z)},$$
(4)

где $\rho(t, x, y, z)$ – действительная функция, характеризующая амплитуду, а S(t, x, y, z) – действительная фаза волновой функции определяется формулой (6). Функция $\rho(t, x, y, z)$ задается следующим образом:

$$\rho(t,x,y,z) = \rho_0 \operatorname{ch}^{-1}\left(\frac{x - x_0 - v_x t}{\tilde{a}_x}\right) \operatorname{ch}^{-1}\left(\frac{y - y_0 - v_y t}{\tilde{a}_y}\right) \operatorname{ch}^{-1}\left(\frac{z - z_0 - v_z t}{\tilde{a}_z}\right), \quad (5)$$

где v_x, v_y, v_z – компоненты скорости решения, ρ_0 – действительный параметр (амплитуда).

$$S(t, x, y, z) = \varphi(t) + k_1(t, y, z)[x - x_0 - v_x t] + k_2(t, x, z)[y - y_0 - v_y t] + k_3(t, x, y)[z - z_0 - v_z t]$$
(6)

Рассмотрим эволюцию волновой функции на достаточном расстоянии от препятствия (потенциала внешних сил V(x, y, z)), таком что $V_0 = 0$, тогда V(x, y, z) = 0. Для подстановки (4) в (2), выпишем частные производные:

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial \rho}{\partial t}e^{iS} + i\rho\frac{\partial S}{\partial t}e^{iS}, \quad \beta u = \beta\rho e^{iS}, \quad \alpha u | u |^2 = \alpha \rho^3 e^{iS}$$

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial \rho}{\partial x}e^{iS} + i\rho\frac{\partial S}{\partial x}e^{iS}, \quad \frac{\partial u}{\partial y} = \frac{\partial \rho}{\partial y}e^{iS} + i\rho\frac{\partial S}{\partial y}e^{iS}, \quad \frac{\partial u}{\partial z} = \frac{\partial \rho}{\partial z}e^{iS} + i\rho\frac{\partial S}{\partial z}e^{iS},$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 \rho}{\partial x^2}e^{iS} + 2i\frac{\partial \rho}{\partial x}\frac{\partial S}{\partial x}e^{iS} + i\rho\frac{\partial^2 S}{\partial x^2}e^{iS} - \rho\left(\frac{\partial S}{\partial x}\right)^2e^{iS},$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = \frac{\partial^2 \rho}{\partial y^2}e^{iS} + 2i\frac{\partial \rho}{\partial y}\frac{\partial S}{\partial y}e^{iS} + i\rho\frac{\partial^2 S}{\partial y^2}e^{iS} - \rho\left(\frac{\partial S}{\partial y}\right)^2e^{iS},$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial z^2} = \frac{\partial^2 \rho}{\partial z^2}e^{iS} + 2i\frac{\partial \rho}{\partial z}\frac{\partial S}{\partial z}e^{iS} + i\rho\frac{\partial^2 S}{\partial z^2}e^{iS} - \rho\left(\frac{\partial S}{\partial y}\right)^2e^{iS},$$

Подставив (4) в уравнение (2), запишем отдельно уравнения для действительной и мнимой частей соответственно

$$\begin{cases} \frac{\partial \rho}{\partial t} + D_x \left(2 \frac{\partial \rho}{\partial x} \frac{\partial S}{\partial x} + \rho \frac{\partial^2 S}{\partial x^2} \right) + D_y \left(2 \frac{\partial \rho}{\partial y} \frac{\partial S}{\partial y} + \rho \frac{\partial^2 S}{\partial y^2} \right) + \\ + D_z \left(2 \frac{\partial \rho}{\partial z} \frac{\partial S}{\partial z} + \rho \frac{\partial^2 S}{\partial z^2} \right) = 0, \end{cases}$$

$$\begin{cases} \rho \frac{\partial S}{\partial t} - D_x \left(\frac{\partial^2 \rho}{\partial x^2} - \rho \left(\frac{\partial S}{\partial x} \right)^2 \right) - D_y \left(\frac{\partial^2 \rho}{\partial y^2} - \rho \left(\frac{\partial S}{\partial y} \right)^2 \right) - \\ - D_z \left(\frac{\partial^2 \rho}{\partial z^2} - \rho \left(\frac{\partial S}{\partial z} \right)^2 \right) + \alpha \rho^3 + \beta \rho = 0. \end{cases}$$

$$(7)$$

Для компактности и удобства введем следующие переменные

$$\tilde{x} = \left(\frac{x - x_0 - v_x t}{\tilde{a}_x}\right), \quad \tilde{y} = \left(\frac{y - y_0 - v_y t}{\tilde{a}_y}\right), \quad \tilde{z} = \left(\frac{z - z_0 - v_z t}{\tilde{a}_z}\right).$$

Тогда [$\tilde{x}\tilde{a}_x$] = [$x - x_0 - v_x t$], [$\tilde{y}\tilde{a}_y$] = [$y - y_0 - v_y t$], [$\tilde{z}\tilde{a}_z$] = [$z - z_0 - v_z t$].
Найдем частные производные для ρ и S:

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} = \rho \frac{v_x}{\tilde{a}_x} \operatorname{th}(\tilde{x}) + \rho \frac{v_y}{\tilde{a}_y} \operatorname{th}(\tilde{y}) + \rho \frac{v_z}{\tilde{a}_z} \operatorname{th}(\tilde{z}),$$

$$\frac{\partial \rho}{\partial x} = -\frac{1}{\tilde{a}_x} \rho \operatorname{th}(\tilde{x}), \qquad \frac{\partial^2 \rho}{\partial x^2} = \frac{1}{\tilde{a}_x} \rho \left(-\frac{1}{\tilde{a}_x} \operatorname{th}^2(\tilde{x}) + \frac{1}{\tilde{a}_x} \operatorname{ch}^{-2}(\tilde{x}) \right),$$

$$\frac{\partial \rho}{\partial y} = -\frac{1}{\tilde{a}_y} \rho \operatorname{th}(\tilde{y}), \qquad \frac{\partial^2 \rho}{\partial y^2} = \frac{1}{\tilde{a}_y} \rho \left(-\frac{1}{\tilde{a}_y} \operatorname{th}^2(\tilde{y}) + \frac{1}{\tilde{a}_y} \operatorname{ch}^{-2}(\tilde{y}) \right),$$

$$\frac{\partial \rho}{\partial z} = -\frac{1}{\tilde{a}_{z}} \rho \operatorname{th}(\tilde{z}), \qquad \frac{\partial^{2} \rho}{\partial z^{2}} = \frac{1}{\tilde{a}_{z}} \rho \left(-\frac{1}{\tilde{a}_{z}} \operatorname{th}^{2}(\tilde{z}) + \frac{1}{\tilde{a}_{z}} \operatorname{ch}^{-2}(\tilde{z}) \right),$$

$$\frac{\partial S}{\partial t} = \frac{\partial \varphi}{\partial t} + \frac{\partial k_{1}}{\partial t} [\tilde{a}_{x}\tilde{x}] - v_{x}k_{1} + \frac{\partial k_{2}}{\partial t} [\tilde{a}_{y}\tilde{y}] - v_{y}k_{2} + \frac{\partial k_{3}}{\partial t} [\tilde{a}_{z}\tilde{z}] - v_{z}k_{3},$$

$$\frac{\partial S}{\partial x} = k_{1} + \frac{\partial k_{2}}{\partial x} [\tilde{a}_{y}\tilde{y}] + \frac{\partial k_{3}}{\partial x} [\tilde{a}_{z}\tilde{z}], \qquad \frac{\partial^{2} S}{\partial x^{2}} = \frac{\partial^{2} k_{2}}{\partial x^{2}} [\tilde{a}_{y}\tilde{y}] + \frac{\partial^{2} k_{3}}{\partial x^{2}} [\tilde{a}_{z}\tilde{z}],$$

$$\frac{\partial S}{\partial y} = \frac{\partial k_{1}}{\partial y} [\tilde{a}_{x}\tilde{x}] + k_{2} + \frac{\partial k_{3}}{\partial y} [\tilde{a}_{z}\tilde{z}], \qquad \frac{\partial^{2} S}{\partial y^{2}} = \frac{\partial^{2} k_{1}}{\partial y^{2}} [\tilde{a}_{x}\tilde{x}] + \frac{\partial^{2} k_{3}}{\partial y^{2}} [\tilde{a}_{z}\tilde{z}],$$

$$\frac{\partial S}{\partial z} = \frac{\partial k_{1}}{\partial z} [\tilde{a}_{x}\tilde{x}] + \frac{\partial k_{2}}{\partial z} [\tilde{a}_{y}\tilde{y}] + k_{3}, \qquad \frac{\partial^{2} S}{\partial z^{2}} = \frac{\partial^{2} k_{1}}{\partial z^{2}} [\tilde{a}_{x}\tilde{x}] + \frac{\partial^{2} k_{3}}{\partial z^{2}} [\tilde{a}_{y}\tilde{y}].$$

Первое уравнение системы (7) в частных производных примет вид:

$$\rho \frac{v_x}{\tilde{a}_x} \operatorname{th}(\tilde{x}) + \rho \frac{v_y}{\tilde{a}_y} \operatorname{th}(\tilde{y}) + \rho \frac{v_z}{\tilde{a}_z} \operatorname{th}(\tilde{z}) - \rho \frac{2D_x}{\tilde{a}_x} \operatorname{th}(\tilde{x}) \left(k_1 + \frac{\partial k_2}{\partial x} [\tilde{a}_y \tilde{y}] + \frac{\partial k_3}{\partial x} [\tilde{a}_z \tilde{z}] \right) + \rho D_x \left(\frac{\partial^2 k_2}{\partial x^2} [\tilde{a}_y \tilde{y}] + \frac{\partial^2 k_3}{\partial x^2} [\tilde{a}_z \tilde{z}] \right) - \rho \frac{2D_y}{\tilde{a}_y} \operatorname{th}(\tilde{y}) \left(\frac{\partial k_1}{\partial y} [\tilde{a}_x \tilde{x}] + k_2 + \frac{\partial k_3}{\partial y} [\tilde{a}_z \tilde{z}] \right) + \rho D_y \left(\frac{\partial^2 k_1}{\partial y^2} [\tilde{a}_x \tilde{x}] + \frac{\partial^2 k_3}{\partial y^2} [\tilde{a}_z \tilde{z}] \right) - \rho \frac{2D_z}{\tilde{a}_z} \operatorname{th}(\tilde{z}) \left(\frac{\partial k_1}{\partial z} [\tilde{a}_x \tilde{x}] + \frac{\partial k_2}{\partial z} [\tilde{a}_y \tilde{y}] + k_3 \right) + \rho D_z \left(\frac{\partial^2 k_1}{\partial z^2} [\tilde{a}_x \tilde{x}] + \frac{\partial^2 k_2}{\partial z^2} [\tilde{a}_y \tilde{y}] \right) = 0,$$

где $\rho = \rho_0 \operatorname{ch}^{-1}(\tilde{x}) \operatorname{ch}^{-1}(\tilde{y}) \operatorname{ch}^{-1}(\tilde{z})$. Домножив полученное уравнение системы на $\rho_0^{-1} \operatorname{ch}^2(\tilde{x}) \operatorname{ch}^2(\tilde{y}) \operatorname{ch}^2(\tilde{z})$ и раскрыв скобки, получим:

$$\frac{v_x}{\tilde{a}_x} \operatorname{sh}(\tilde{x})\operatorname{ch}(\tilde{y})\operatorname{ch}(\tilde{z}) + \frac{v_y}{\tilde{a}_y}\operatorname{ch}(\tilde{x})\operatorname{sh}(\tilde{y})\operatorname{ch}(\tilde{z}) + \frac{v_z}{\tilde{a}_z}\operatorname{ch}(\tilde{x})\operatorname{ch}(\tilde{y})\operatorname{sh}(\tilde{z}) - \\ -\frac{2D_x}{\tilde{a}_x}\operatorname{sh}(\tilde{x})\operatorname{ch}(\tilde{y})\operatorname{ch}(\tilde{z}) \left(k_1 + \frac{\partial k_2}{\partial x}[\tilde{a}_y\tilde{y}] + \frac{\partial k_3}{\partial x}[\tilde{a}_z\tilde{z}]\right) + \\ +D_x\operatorname{ch}(\tilde{x})\operatorname{ch}(\tilde{y})\operatorname{ch}(\tilde{z}) \left(\frac{\partial^2 k_2}{\partial x^2}[\tilde{a}_y\tilde{y}] + \frac{\partial^2 k_3}{\partial x^2}[\tilde{a}_z\tilde{z}]\right) - \\ -\frac{2D_y}{\tilde{a}_y}\operatorname{ch}(\tilde{x})\operatorname{sh}(\tilde{y})\operatorname{ch}(\tilde{z}) \left(\frac{\partial k_1}{\partial y}[\tilde{a}_x\tilde{x}] + k_2 + \frac{\partial k_3}{\partial y}[\tilde{a}_z\tilde{z}]\right) + \\ +D_y\operatorname{ch}(\tilde{x})\operatorname{ch}(\tilde{y})\operatorname{ch}(\tilde{z}) \left(\frac{\partial^2 k_1}{\partial y^2}[\tilde{a}_x\tilde{x}] + \frac{\partial^2 k_3}{\partial y^2}[\tilde{a}_z\tilde{z}]\right) - \\ -\frac{2D_z}{\tilde{a}_z}\operatorname{ch}(\tilde{x})\operatorname{ch}(\tilde{y})\operatorname{sh}(\tilde{z}) \left(\frac{\partial k_1}{\partial z}[\tilde{a}_x\tilde{x}] + \frac{\partial k_2}{\partial z}[\tilde{a}_y\tilde{y}] + k_3\right) + \end{aligned}$$

$$+D_{z}\operatorname{ch}(\tilde{x})\operatorname{ch}(\tilde{y})\operatorname{ch}(\tilde{z})\left(\frac{\partial^{2}k_{1}}{\partial z^{2}}[\tilde{a}_{x}\tilde{x}]+\frac{\partial^{2}k_{2}}{\partial z^{2}}[\tilde{a}_{y}\tilde{y}]\right)=0.$$

Упростим последнее уравнение, сгруппировав однородные члены.

$$\operatorname{ch}(\tilde{y})\operatorname{ch}(\tilde{z}) \left[\operatorname{sh}(\tilde{x}) \left(\frac{2D_x}{\tilde{a}_x} \left(k_1 + \frac{\partial k_2}{\partial x} [\tilde{a}_y \tilde{y}] + \frac{\partial k_3}{\partial x} [\tilde{a}_z \tilde{z}] \right) - \frac{v_x}{\tilde{a}_x} \right) + \\ + \operatorname{ch}(\tilde{x}) D_x \left(\frac{\partial^2 k_2}{\partial x^2} [\tilde{a}_y \tilde{y}] + \frac{\partial^2 k_3}{\partial x^2} [\tilde{a}_z \tilde{z}] \right) \right] + \\ + \operatorname{ch}(\tilde{x}) \operatorname{ch}(\tilde{z}) \left[\operatorname{sh}(\tilde{y}) \left(\frac{2D_y}{\tilde{a}_y} \left(\frac{\partial k_1}{\partial y} [\tilde{a}_x \tilde{x}] + k_2 + \frac{\partial k_3}{\partial y} [\tilde{a}_z \tilde{z}] \right) - \frac{v_y}{\tilde{a}_y} \right) + \\ + \operatorname{ch}(\tilde{y}) D_y \left(\frac{\partial^2 k_1}{\partial y^2} [\tilde{a}_x \tilde{x}] + \frac{\partial^2 k_3}{\partial y^2} [\tilde{a}_z \tilde{z}] \right) \right] + \\ + \operatorname{ch}(\tilde{x}) \operatorname{ch}(\tilde{y}) \left[\operatorname{sh}(\tilde{z}) \left(\frac{2D_z}{\tilde{a}_z} \left(\frac{\partial k_1}{\partial z} [\tilde{a}_x \tilde{x}] + \frac{\partial k_2}{\partial z} [\tilde{a}_y \tilde{y}] + k_3 \right) - \frac{v_z}{\tilde{a}_z} \right) + \\ + \operatorname{ch}(\tilde{z}) D_z \left(\frac{\partial^2 k_1}{\partial z^2} [\tilde{a}_x \tilde{x}] + \frac{\partial^2 k_2}{\partial z^2} [\tilde{a}_y \tilde{y}] \right) \right] = 0.$$

На основании полученного уравнения получим систему (8).

$$\begin{cases} k_{1}(t, y, z) + \frac{\partial k_{2}(t, x, z)}{\partial x} [y - y_{0} - v_{y}t] + \frac{\partial k_{3}(t, x, y)}{\partial x} [z - z_{0} - v_{z}t] = \frac{v_{x}}{2D_{x}}, \\ \frac{\partial^{2}k_{2}(t, x, z)}{\partial x^{2}} [y - y_{0} - v_{y}t] + \frac{\partial^{2}k_{3}(t, x, y)}{\partial x^{2}} [z - z_{0} - v_{z}t] = 0, \\ \frac{\partial k_{1}(t, y, z)}{\partial y} [x - x_{0} - v_{x}t] + k_{2}(t, x, z) + \frac{\partial k_{3}(t, x, y)}{\partial y} [z - z_{0} - v_{z}t] = \frac{v_{y}}{2D_{y}}, \\ \frac{\partial^{2}k_{1}(t, y, z)}{\partial y^{2}} [x - x_{0} - v_{x}t] + \frac{\partial^{2}k_{3}(t, x, y)}{\partial y^{2}} [z - z_{0} - v_{z}t] = 0, \\ \frac{\partial k_{1}(t, y, z)}{\partial z} [x - x_{0} - v_{x}t] + \frac{\partial k_{2}(t, x, z)}{\partial z} [y - y_{0} - v_{y}t] + k_{3}(t, x, y) = \frac{v_{z}}{2D_{z}}, \\ \frac{\partial^{2}k_{1}(t, y, z)}{\partial z^{2}} [x - x_{0} - v_{x}t] + \frac{\partial^{2}k_{2}(t, x, z)}{\partial z} [y - y_{0} - v_{y}t] = 0. \end{cases}$$

$$(8)$$

Из этой системы получаем выражения для k_1, k_2, k_3 :

$$k_1(t, y, z) = \frac{v_x}{2D_x}, \quad k_2(t, x, z) = \frac{v_y}{2D_y}, \quad k_2(t, x, y) = \frac{v_z}{2D_z}.$$
 (9)

Запишем в частных производных второе уравнение системы (7), отвечающее за мнимую часть исходного уравнения.

$$\begin{split} \frac{\partial \varphi}{\partial t} &- v_x k_1 - v_y k_2 - v_z k_3 + \alpha \rho_0^2 \mathrm{ch}^{-2}(\tilde{x}) \mathrm{ch}^{-2}(\tilde{y}) \mathrm{ch}^{-2}(\tilde{z}) + \beta + \\ &+ \frac{\partial k_1}{\partial t} [\tilde{a}_x \tilde{x}] - \frac{D_x}{a_x^2} (\mathrm{th}^2(\tilde{x}) - \mathrm{ch}^{-2}(\tilde{x})) + D_x \left(k_1 + \frac{\partial k_2}{\partial x} [\tilde{a}_y \tilde{y}] + \frac{\partial k_3}{\partial x} [\tilde{a}_z \tilde{z}] \right)^2 + \\ &+ \frac{\partial k_2}{\partial t} [\tilde{a}_y \tilde{y}] - \frac{D_y}{a_y^2} (\mathrm{th}^2(\tilde{y}) - \mathrm{ch}^{-2}(\tilde{y})) + D_y \left(\frac{\partial k_1}{\partial y} [\tilde{a}_x \tilde{x}] + k_2 + \frac{\partial k_3}{\partial y} [\tilde{a}_z \tilde{z}] \right)^2 + \\ &+ \frac{\partial k_3}{\partial t} [\tilde{a}_z \tilde{z}] - \frac{D_z}{a_z^2} (\mathrm{th}^2(\tilde{z}) - \mathrm{ch}^{-2}(\tilde{z})) + D_z \left(\frac{\partial k_1}{\partial z} [\tilde{a}_x \tilde{x}] + \frac{\partial k_2}{\partial z} [\tilde{a}_y \tilde{y}] + k_3 \right)^2 = 0. \end{split}$$

Подставив в последнее уравнение выражения (9) и домножив на $ch^{2}(\tilde{x})ch^{2}(\tilde{y})ch^{2}(\tilde{z})$, получим:

$$\left(\frac{\partial \varphi}{\partial t} - \frac{v_x^2}{4D_x} - \frac{v_y^2}{4D_y} - \frac{v_z^2}{4D_z} + \beta \right) ch^2(\tilde{x}) ch^2(\tilde{y}) ch^2(\tilde{z}) + \alpha \rho_0^2 - \frac{D_x}{\tilde{a}_x^2} sh^2(\tilde{x}) ch^2(\tilde{y}) ch^2(\tilde{z}) + \frac{D_x}{\tilde{a}_x^2} ch^2(\tilde{y}) ch^2(\tilde{z}) - \frac{D_y}{\tilde{a}_y^2} ch^2(\tilde{x}) sh^2(\tilde{y}) ch^2(\tilde{z}) + \frac{D_y}{\tilde{a}_y^2} ch^2(\tilde{x}) ch^2(\tilde{y}) ch^2(\tilde{z}) + \frac{D_y}{\tilde{a}_y^2} ch^2(\tilde{x}) ch^2(\tilde{z}) - \frac{D_z}{\tilde{a}_z^2} ch^2(\tilde{x}) ch^2(\tilde{y}) sh^2(\tilde{z}) + \frac{D_y}{\tilde{a}_y^2} ch^2(\tilde{x}) ch^2(\tilde{y}) = 0.$$

Используя тригонометрические тождества $ch^2(\tilde{z})(sh^2(\tilde{x})ch^2(\tilde{y}) - ch^2(\tilde{y})) \equiv$

$$= ch^{2}(\tilde{z}) \Big(2sh^{2}(\tilde{x})ch^{2}(\tilde{y}) - ch^{2}(\tilde{x})ch^{2}(\tilde{y}) \Big), \ \alpha \rho_{0}^{2} = \alpha \rho_{0}^{2} \Big(ch^{2}(\tilde{x}) - sh^{2}(\tilde{x}) \Big) \times \\ \times \Big(ch^{2}(\tilde{y}) - sh^{2}(\tilde{y}) \Big) \Big(ch^{2}(\tilde{z}) - sh^{2}(\tilde{z}) \Big)$$
и сгруппировав однородные члены, получим следующее уравнение:

$$\operatorname{ch}^{2}(\tilde{x})\left(\operatorname{ch}^{2}(\tilde{y})\left[\operatorname{sh}^{2}(\tilde{z})\left(\frac{2D_{z}}{\tilde{a}_{z}^{2}}-\alpha\rho_{0}^{2}\right)+\operatorname{ch}^{2}(\tilde{z})\left(\frac{\partial\varphi}{\partial t}-\frac{v_{x}^{2}}{4D_{x}}-\frac{v_{y}^{2}}{4D_{y}}-\frac{v_{y}^{2}}{4D_{y}}\right)\right)\right)+\operatorname{sh}^{2}(\tilde{y})\left[\operatorname{ch}^{2}(\tilde{z})\left(\frac{2D_{y}}{\tilde{a}_{y}^{2}}-\alpha\rho_{0}^{2}\right)+\alpha\rho_{0}^{2}\operatorname{sh}^{2}(\tilde{z})\right]\right)+(10)$$
$$+\operatorname{sh}^{2}(\tilde{x})\left[\operatorname{ch}^{2}(\tilde{y})\left[\alpha\rho_{0}^{2}\operatorname{sh}^{2}(\tilde{z})+\operatorname{ch}^{2}(\tilde{z})\left(\frac{2D_{x}}{\tilde{a}_{x}^{2}}-\alpha\rho_{0}^{2}\right)\right]+\alpha\rho_{0}^{2}\operatorname{sh}^{2}(\tilde{y})\right]=0.$$

Так как уравнение (10) верно для любой точки (x, y, z) из рассматриваемой области, выразим из этого уравнения фазовый сдвиг $\varphi(t)$:

$$\left(\frac{2D_z}{\tilde{a}_z^2} - \alpha \rho_0^2\right) \left(\frac{2D_y}{\tilde{a}_y^2} - \alpha \rho_0^2\right) \left(\frac{2D_x}{\tilde{a}_x^2} - \alpha \rho_0^2\right) - \alpha \rho_0^2 \left(\frac{\partial \varphi}{\partial t} - \frac{v_x^2}{4D_x} - \frac{v_y^2}{4D_y} - \frac{v_z^2}{4D_z} + \beta\right) = 0.$$

Отсюда получаем выражение для фазового сдвига $\varphi(t)$.

$$\varphi(t) = \left[\frac{1}{\alpha \rho_0^2} \left(\frac{2D_z}{\tilde{a}_z^2} - \alpha \rho_0^2 \right) \left(\frac{2D_y}{\tilde{a}_y^2} - \alpha \rho_0^2 \right) \left(\frac{2D_x}{\tilde{a}_x^2} - \alpha \rho_0^2 \right) - \beta + \frac{v_x^2}{4D_x} + \frac{v_y^2}{4D_y} + \frac{v_z^2}{4D_z} \right] t + C_1 = C_2 t + C_1,$$
(11)

где C_1 – действительная константа, обозначающая постоянную фазу во времени и пространстве.

В итоге аналитическое решение примет вид

$$U(t, x, y, z) = \rho_0 ch^{-1}(\tilde{x}) ch^{-1}(\tilde{y}) ch^{-1}(\tilde{z}) \times \\ \times exp \left[i \left(C_2 t + \frac{v_x}{2D_x} [\tilde{x}\tilde{a}_x] + \frac{v_y}{2D_y} [\tilde{y}\tilde{a}_y] + \frac{v_z}{2D_z} [\tilde{z}\tilde{a}_z] + C_1 \right) \right].$$
(12)

Также можно вычислить пространственные размеры солитона используя формулы: $\tilde{a}_x^2 = \frac{2D_x}{\alpha \rho_0^2}$, $\tilde{a}_y^2 = \frac{2D_y}{\alpha \rho_0^2}$, $\tilde{a}_z^2 = \frac{2D_z}{\alpha \rho_0^2}$.

Заключение.

В данной работе получено аналитическое солитонное решения для трехмерного уравнения Гросса-Питаевского, которое описывает взаимодействие БЭК с внешним потенциалом. Благодаря этому, теперь есть возможность сравнить ранее полученные численные результаты по поиску солитонных решений в трехмерном уравнении ГП с аналитическим решением, что позволит оценить эффективность и точность применяемых численных методах.

Используя полученное решение, можно детально рассмотреть макроскопическую динамику конденсированного атомного облака в трехмерном внешнем параболическом потенциале, создаваемом магнитной ловушкой (возможный вид внешнего потенциала).

Как известно, после взаимодействия БЭК с потенциалом внешних

сил (магнитная ловушка или пучок лазера), формируется не только основной солитон [1], но и отраженный солитон [2], который распространяется в обратном направлении, однако имеет такой же профиль. Поэтому можно использовать, полученное нами аналитическое решение не только для поиска основного солитонного решения, но и отраженного.

Список литературы.

- Trofimov V. A., Rozantsev A. V. 2d soliton formation of BEC at its interaction with external potential // Proceedings of SPIE – The International Society for Optical Engineering. – Vol. 8497. – 2012. – P. 84970F.
- Кившарь Ю.С., Агравал Г.П. Оптические солитоны. От волоконных световодов до фотонных кристаллов. – М.: ФИЗМАТЛИТ, 2005. – 648 с.
- Laponin V. S. Search for soliton solutions in the three-dimensional Gross-Pitaevskii equation // Computational Mathematics and Modeling. — 2014. — Vol. 25, no. 3. — P. 306–314.
- 4. Laponin V. S., Savenkova N. P. Search for 2-d solitons in grosspitaevskii equation // Computational Mathematics and Modeling. — 2014. — Vol. 25, no. 1. — P. 1–8.
- Savenkova N. P., Laponin V. S. A numerical method for finding soliton solutions in nonlinear differential equations // Moscow University Computational Mathematics and Cybernetics. — 2013. — Vol. 37, no. 2. — P. 49–54.
- 6. Ньюэлл А. Солитоны в математике и физике. М.: Мир, 1989. 234с.
- Bychkov V.L., Savenkova N.P., Anpilov S.V., Troshchiev Yu.V. Modeling of vorticle objects created in gatchina discharge // IEEE Transactions on Plasma Science, 2012, V. 40(12), P. 3158–3161.
- 8. Yusupaliev U., Savenkova N.P., Troshchiev Yu.V., Shuteev S.A., Skladchikov S.A., Vinke E.E., Gusein-zade N.G. Vortex rings and plasma toroidal vortices in homogeneous unbounded media. II. The study of vortex formation process // Bulletin of the Lebedev Physics Institute, 2011, V. 38, P. 275-282.
- Yusupaliev U., Savenkova N.P., Shuteev S.A., Skladchikov C.A., Maslov A.K., Elensky V.G. Computer simulation of vortex self-maitenance and amplification // MOSCOW UNIVERSITY PHYSICS BULLETIN, 2013, V. 68, № 4, P. 317-319.