## И.А. Павельчак

# ЧИСЛЕННЫЙ МЕТОД ОПРЕДЕЛЕНИЯ ЛОКАЛИЗОВАННОГО НАЧАЛЬНОГО ВОЗБУЖДЕНИЯ СЕРДЦА ДЛЯ МОДЕЛИ АЛИЕВА-ПАНФИЛОВА ПО ИЗМЕРЕНИЯМ НА ВНУТРЕННЕЙ ГРАНИЦЕ<sup>\*</sup>

#### Введение

Методы математического моделирования всё более активно применяются в современной медицине и биологии. Одной из актуальных областей математического моделирования в медицине является электрофизиология сердца, в рамках которой проводятся исследования процесса распространения электрических импульсов в миокарде.

Базовой моделью качественного описания этого процесса является модель Фитц-Хью–Нагумо [1–3], представляющая собой начальнокраевую задачу для эволюционных уравнений в частных производных. На данный момент существует несколько моделей, более точно описывающих форму импульса. Одна из них – модель Алиева–Панфилова [4]. На основе моделей Фитц-Хью–Нагумо и Алиева–Панфилова были изучены различные аспекты электрической активности сердца, см. например [4–7]. Для этих моделей также рассматривались обратные задачи, состоящие в определении входящих в модель параметров и функций по дополнительной информации, заданной на границе области, например [5, 8–10]. Отметим, что в этих постановках обратных задач известными считаются значения потенциала, соответствующие измерениям на внешней поверхности сердца.

В данной работе рассматривается численный метод решения обратной задачи определения локализованного начального возбуждения в сердце для модели Алиева–Панфилова в двумерном случае. Дополнительная информация, используемая при решении обратной задачи, соот-

<sup>&</sup>lt;sup>\*</sup> Работа выполнена при поддержке Российского Фонда Фундаментальных Исследований (код проекта 11-01-00259).

ветствует измерениям, проводимым на внутренней поверхности желудоч-ков сердца с помощью катетеров.

### Постановка обратной задачи

Рассмотрим модель Алиева–Панфилова [4] в случае двух пространственных переменных. Требуется найти функции u(x, y, t), w(x, y, t), являющиеся решением начально-краевой задачи

$$\begin{aligned} u_{t} &= D\Delta u - ku(u - \alpha)(u - 1) - uw, & (x, y) \in H, t \in (0, T], (1) \\ w_{t} &= -\left(\varepsilon_{0} + \frac{\mu_{1}w}{u + \mu_{2}}\right) \left(w + ku(u - \alpha - 1)\right), & (x, y) \in H, t \in (0, T], (2) \\ \frac{\partial u}{\partial n}(x, y, t) &= 0, & (x, y) \in \partial H, t \in (0, T], (3) \\ u(x, y, 0) &= \varphi(x, y), & (x, y) \in H, (4) \\ w(x, y, 0) &= 0, & (x, y) \in H, (5) \end{aligned}$$

где H – ограниченная область, являющаяся некоторым сечением сердца,  $\partial H$  – граница H; D,  $\alpha$ , k,  $\varepsilon_0$ ,  $\mu_1$ ,  $\mu_2$  – заданные положительные постоянные. Функция u(x, y, t) представляет собой трансмембранный потенциал; функция w(x, y, t) – медленную восстанавливающую переменную, связанную с ионными токами [1–3],  $\varphi(x, y)$  определяет начальное возбуждение. Задача (1)–(5) описывает распространение возбуждения в миокарде. Для моделей Фитц-Хью–Нагумо и Алиева–Панфилова ставились обратные задачи, состоящие в определении параметров этих моделей по измерениям на внешней границе  $\partial H$ , то есть на поверхности сердца [8–10]. Получение подобной информации в реальных условиях является достаточно трудоемкой и небезопасной процедурой. Более доступными в клинических исследованиях являются измерения потенциала в нескольких точках на внутренней границе области, полученные с помощью введенных внутрь желудочков сердца катетеров [11].

Рассмотрим обратную задачу, в которой дополнительной информацией являются измерения не на поверхности сердца, а в фиксированном наборе точек  $X_i = (x_i, y_i)$ , i = 1, ..., N, расположенных на внутренней границе области. Пусть в начально-краевой задаче (1)–(5) параметры модели заданы, а функция  $\varphi(x, y)$ , определяющая начальное возбуждение сердца, неизвестна. Требуется определить начальное возбуждение  $\varphi(x, y)$ , если задана дополнительная информация

 $\psi_i(t) = u(x_i, y_i, t), \quad t \in [0, T], \ i = 1, ..., N.$ 

Важной обратной задачей, связанной с определением начального возбуждения  $\varphi(x, y)$ , является случай с локализованной функцией  $\varphi$ . В

этом случае в качестве модели неизвестной функции  $\varphi(x, y)$  можно рассмотреть

$$\varphi(x,y;\,\overline{x},\overline{y}) = Ae^{-((x-\overline{x})^2 + (y-\overline{y})^2)/\sigma^2},\tag{6}$$

где  $A, \sigma$  – заданные постоянные, а  $\overline{x}, \overline{y}$  неизвестны. Таким образом, обратная задача состоит в определении точки начального возбуждения по измерениям потенциала в нескольких точках на внутренней границе желудочков.

### Численный метод решения обратной задачи

Рассмотрим численный метод решения определения локализованного начального возбуждения (6). Пусть для точных функций  $\overline{\psi_i}(t) = u(x_i, y_i, t), \quad t \in [0, T], \ i = 1, ..., N$ , существует решение обратной задачи  $\varphi(x, y; \overline{x}, \overline{y})$ , определяемое параметрами  $\overline{x}, \overline{y}$ . Однако измерения были проведены с некоторой погрешностью – известны функции  $\psi_{\delta i}(t), \ i = 1, ..., N$ , такие, что

$$\sum_{i=1}^N \int_0^T (\psi_{\delta i}(t) - \overline{\psi}_i(t))^2 dt \le \delta^2.$$

Обозначим через  $u(x, y, t; \overline{x}, \overline{y})$ ,  $w(x, y, t; \overline{x}, \overline{y})$  решение задачи (1)– (5) для заданных значений  $\overline{x}, \overline{y}$ , определяющих функцию  $\varphi(x, y; \overline{x}, \overline{y})$ . В качестве приближенного решения обратной задачи будем рассматривать значения  $\overline{x}, \overline{y}$ , для которых

$$\sum_{i=1}^{N} \int_{0}^{T} (u(x_{i}, y_{i}, t; \overline{x}, \overline{y}) - \psi_{\delta i}(t))^{2} dt \leq \delta^{2}.$$

Таким образом, решение обратной задачи сводится к минимизации функции

$$\Phi(\overline{x},\overline{y}) = \sum_{i=1}^{N} \int_{0}^{T} \left( u(x_{i}, y_{i}, t; \overline{x}, \overline{y}) - \psi_{\delta i}(t) \right)^{2} dt$$

с естественными ограничениями на переменные  $\overline{x}, \overline{y}$ :  $(\overline{x}, \overline{y}) \in H$ . Рассмотрим вопрос нахождения градиента функции  $\Phi(\overline{x}, \overline{y})$ . Для удобства записи переобозначим  $\overline{x} = p_1$ ,  $\overline{y} = p_2$ . Частные производные функции  $\Phi(p_1, p_2)$  находятся следующим способом:

$$\frac{\partial}{\partial p_j} \Phi(p_1, p_2) = \sum_{i=1}^N \int_0^I 2 \frac{\partial u}{\partial p_j} (u(x_i, y_i, t; p_1, p_2) - \psi_{\delta i}(t)) dt,$$

где  $p_j$  – одна из переменных  $\overline{x}, \overline{y}$ , а  $\frac{\partial u}{\partial p_j}(x_i, y_i, t; p_1, p_2) = U_j(t; p_1, p_2)$  определяется начально-краевой задачей

$$\begin{aligned} \frac{\partial U_{j}}{\partial t} &= D\Delta U_{j} - kU_{j}(3u^{2} - 2(1 + \alpha)u + \alpha) - \\ &-U_{j}w - uW_{j}, & (x, y) \in H, t \in (0, T], \\ &-U_{j}w - uW_{j}, & (x, y) \in H, t \in (0, T], \end{aligned} \\ \\ \frac{\partial W_{j}}{\partial t} &= -\left(\varepsilon_{0} + \frac{\mu_{1}w}{u + \mu_{2}}\right) \left(W_{j} + kU_{j}(2u - \alpha - 1)\right) - \\ &-\frac{\mu_{1}W_{j}(u + \mu_{2}) - \mu_{1}wU_{j}}{(u + \mu_{2})^{2}} (w + ku(u - \alpha - 1)), & (x, y) \in H, t \in (0, T], \end{aligned} \\ \\ \frac{\partial U_{j}}{\partial n}(x, y, t) &= 0, & (x, y) \in \partial H, t \in (0, T], \end{aligned}$$
 
$$\begin{aligned} U_{j}(x, y, 0) &= \frac{\partial \varphi}{\partial p_{j}}(x, y), & (x, y) \in H, \end{aligned}$$

С помощью вычисленных таким образом частных производных  $\frac{\partial u}{\partial p_j}(x_i, y_i, t; p_1, p_2)$  строится градиентный метод минимизации, в котором производится переход от  $(\overline{x}_n, \overline{y}_n)$  к  $(\overline{x}_{n+1}, \overline{y}_{n+1})$ . Итерационный процесс останавливается как только выполняется неравенство  $\Phi(\overline{x}, \overline{y}) \leq \delta^2$ . Начальное приближение производится перебором небольшого количества точек.

#### Вычислительные эксперименты

Описанный численный метод решения обратной задачи был применен для определения локализованного начального условия в (1)–(5). Во всех вычислительных экспериментах параметры модели были равны:  $D = 1, k = 8, \alpha = 0.15, \varepsilon_0 = 0.002, \mu_1 = 0.2, \mu_2 = 0.3$  [4]. Задача (1)–(5) решалась в области *H*, соответствующей сечению сердца (см. рис. 1), с помощью метода конечных элементов; для программной реализации использовалась библиотека *deal.II*<sup>\*</sup>. Так как задача (1)–(5) задается с помощью безразмерных пространственных переменных, для расчетов была взята область с размерами 60×42, что соответствует среднему размеру человеческого сердца 10×7 см. Таким образом, 1 мм реальной геометрии соответствует 0.6 в расчетной области. Число конечных элементов при расчетах бралось порядка  $10^5$ . На рисунке 1 крестом отмечены точные начальные координаты  $\overline{x}, \overline{y}$ , серым цветом отмечены вырезы в области *H*.

A Finite Element Differential Equations Analysis Library (http://www.dealii.org/)



Рис. 1. Расчетная область – сечение сердца

Приведем пример результата решения обратной задачи. В численном эксперименте точные искомые координаты центра возбуждения в безразмерных координатах, используемых для вычислений, были равны (82, 50). Погрешность в граничных данных (измерения в трех точках) бралась равной 1%, параметр  $\sigma$  был фиксированным  $\sigma = 2$ . Предложенный численный метод дал результат (84.25, 52.49), что соответствует погрешности 5.6 мм в реальной геометрии. Такая точность является достаточной для медицинских целей.

Вычислительные эксперименты показали, что точность решения достаточно сильно зависит от расположения точного искомого импульса. На рисунке 2 отмечены различные точки локализации начального возбуждения и соответствующие им области достоверности решения обратной задачи.



Рис. 2. Погрешность решения обратной задачи

Проведенные численные эксперименты показали, что ширина области достоверности решения обратной задачи составляет 6-8 мм и не зависит существенно от положения искомого центра возбуждения и точек измерения потенциала.

### Литература.

- 1. FitzHugh R. Mathematical models of threshold phenomena in the nerve membrane // Bull. Math. Biophysics. 1955. N 17. P. 257–278.
- 2. FitzHugh R. Impulses and physiological states in theoretical models of nerve membrane // Biophysical J. 1961. N 1. P. 445–466.
- 3. Nagumo J., Arimoto S., and Yoshizawa S. An active pulse transmission line simulating nerve axon // Proc. IRE. 1962. N 50. P. 2061–2070.
- 4. Aliev R.R., Panfilov A.V. A simple two-variable model of cardiac excitation // Chaos Solutions and Fractals. 1996. 7. N 3. P. 293-301.
- 5. Sundnes J., Lines G. T., Cai X. et al. Computing the Electrical Activity in the Heart. Springer, 2006.

- Елькин Ю.Е., Москаленко А.В., Стармер Ч.Ф. Спонтанная остановка дрейфа спиральной волны в однородной возбудимой среде // Математическая биология и биоинформатика. 2007. Т. 2. № 1. С. 73– 81.
- 7. Медвединский А.Б., Русаков А.В., Москаленко А.В. и др. Исследование автоволновых механизмов вариабельности электрокардиограмм во время высокочастотных аритмий: результаты математического моделирования // Биофизика. 2003. Т. 48. № 2. С. 314–323.
- 8. He Y., Keyes D.E. Reconstructing parameters of the FitzHugh-Nagumo system from boundary potential measurements // Journal of Computational Neuroscience. 2007. Vol. 23. N 2. P. 251–264.
- 9. Pavel'chak I.A., Tuikina S.R. Numerical solution method for the inverse problem of the modified FitzHugh–Nagumo model // Computational Mathematics and Modeling. 2012. Vol. 23, N 2. P. 208–215
- 10.Павельчак И.А. Численный метод определения локализованного начального условия в моделях Фитц-Хью–Нагумо и Алиева– Панфилова // Вестник МГУ. Вычислительная математика и кибернетика. 2011. № 3. С. 7–13.
- 11.Franz M.R., Burkhoff D., Spurgeon H., Weisfeldt M.L., Lakatta E.G. In vitro validation of a new cardiac catheter technique for recording monophasic action potentials // Eur Heart J. Vol. 7. N 1. P. 34–41. 1986.